

# Espacios Vectoriales

AMD – Grado en Ingeniería Informática

# Objetivos

Al finalizar este tema tendrás que:

- Saber si unos vectores son independientes.
- Saber si unos vectores son base.
- Conocer la idea de coordenadas.
- Saber calcular las coordenadas de un vector respecto de una base dada.
- Saber obtener una base a partir de un sistema linealmente independiente.
- Saber obtener una base a partir de un sistema generador.

# Vectores en $K^n$

## Definición

Sea  $K$  un cuerpo ( $\mathbb{Q}, \mathbb{R}$  o  $\mathbb{Z}_p$  con  $p$  primo) y  $n$  un número natural positivo. Un **vector** sobre  $K$  de tamaño  $n$  es una “lista ordenada” de  $n$  números de  $K$ , es decir, una  $n$ -upla,  $v = (a_1, a_2, \dots, a_n)$ , con los  $a_i \in K$ .

- Los  $a_i$  se llaman **componentes** del vector  $v$ .
- Al conjunto de todos los vectores de tamaño  $n$  sobre  $k$  (e.d. de todas las  $n$ -uplas ordenadas de elementos de  $K$ ) lo denotaremos por  $K^n$ .

$$K^n = \{v = (a_1, a_2, \dots, a_n) \mid a_1, a_2, \dots, a_n \in K\}$$

- Los vectores de tamaño  $n$  sobre  $K$  pueden verse como un tipo especial de matrices, por lo que pueden efectuarse sobre ellos las mismas operaciones de suma y producto por un elemento (escalar) de  $K$ , que podíamos realizar en general.
- Llamaremos **vector cero** a  $\mathbf{0} = (0, 0, \dots, 0) \in K^n$ .

# El espacio $K^n$

En  $K^n$  podemos definir las siguientes operaciones:

- $+$ : *Suma de vectores*. Dados  $u = (a_1, a_2, \dots, a_n), v = (b_1, b_2, \dots, b_n) \in K^n$ ,

$$u + v = (a_1 + b_1, a_2 + b_2, \dots, a_n + b_n)$$

- $\cdot$ : *Producto de un escalar por un vector*. Dado  $u = (a_1, a_2, \dots, a_n) \in K^n$  y  $\alpha \in K$

$$\alpha \cdot u = (\alpha a_1, \alpha a_2, \dots, \alpha a_n)$$

Al conjunto  $K^n$ , junto con las operaciones definidas en él, es decir, a la terna  $(K^n, +, \cdot)$  se le llaman “el espacio de los vectores de tamaño  $n$  sobre  $K$ ”.

# Combinación Lineal

## Definición

Sean  $v_1, v_2, \dots, v_m \in K^n$  vectores cualesquiera de tamaño  $n$ . Llamaremos una **combinación lineal** de los vectores  $v_1, v_2, \dots, v_m$  a cualquier vector de la forma:

$$\alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2 + \dots + \alpha_m v_m$$

donde los  $\alpha_i \in K$ .

## Nota

Toda combinación lineal de vectores de  $K^n$  es un vector de  $K^n$ .

## Definición

Un vector  $v \in K^n$  se dice que es combinación lineal de los vectores  $v_1, v_2, \dots, v_m \in K^n$  si existen escalares  $\beta_i \in K$  tal que

$$v = \beta_1 v_1 + \beta_2 v_2 + \dots + \beta_m v_m.$$

## Ejemplo I

En el espacio  $\mathbb{R}^4$ , los vectores  $v = (2, 3, 3, 4)$  y  $\mathbf{0} = (0, 0, 0, 0)$  son combinación lineal de los vectores  $v_1 = (1, 2, -2, 0)$ ,  $v_2 = (0, 2, 1, 3)$ ,  $v_3 = (2, 1, 2, 1)$  pues

$$v = 0 \cdot (1, 2, -2, 0) + 1 \cdot (0, 2, 1, 3) + 1 \cdot (2, 1, 2, 1).$$

$$\mathbf{0} = 0 \cdot (1, 2, -2, 0) + 0 \cdot (0, 2, 1, 3) + 0 \cdot (2, 1, 2, 1).$$

## Ejemplo II

En el espacio  $\mathbb{Z}_5^4$ , los vectores  $v = (2, 0, 4, 4, 0)$ ,  $w = (2, 4, 1, 4, 1)$  y el  $\mathbf{0}$  son combinación lineal de los vectores

$v_1 = (1, 2, 3, 1, 4)$ ,  $v_2 = (-1, 2, 4, 1, 0)$ ,  $v_3 = (2, 1, -3, 2, 1)$  pues

$$v = 1 \cdot (1, 2, 3, 1, 4) + 1 \cdot (-1, 2, 4, 1, 0) + 1 \cdot (2, 1, -3, 2, 1).$$

$$w = 2 \cdot (1, 2, 3, 1, 4) + 1 \cdot (-1, 2, 4, 1, 0) + 3 \cdot (2, 1, -3, 2, 1).$$

$$\mathbf{0} = 0 \cdot (1, 2, 3, 1, 4) + 0 \cdot (-1, 2, 4, 1, 0) + 0 \cdot (2, 1, -3, 2, 1).$$

# Independencia Lineal

El vector  $\mathbf{0}$  siempre se puede poner como combinación lineal de una familia de vectores, no hay más que poner todos los coeficientes a 0 y el resultado es obviamente el vector  $\mathbf{0}$ .

Si esa es la única forma de ponerlo, diremos que los vectores son linealmente independientes.

## Definición

Sean  $v_1, v_2, \dots, v_k$  vectores de  $K^n$ . Diremos que estos vectores son **linealmente independientes** si la única combinación lineal de estos vectores que cumple:

$$\alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_k v_k = \mathbf{0}$$

es la que cumple  $\alpha_1 = \dots = \alpha_k = 0$ .

Lo cual es equivalente a decir que ninguno de estos vectores puede ponerse como combinación lineal de los demás.

## Observación

Si consideramos las componentes de los vectores como las filas de una matriz, es fácil comprobar

- Si los vectores son linealmente independientes y hacemos una operación elemental por filas, entonces los vectores fila siguen siendo linealmente independientes.
- Los vectores fila de una matriz escalonada son dependientes exactamente cuando haya alguna fila nula.

Esta última afirmación nos proporciona un método para ver si unos vectores son linealmente independientes:

## Método

Colocamos los vectores por filas en una matriz y hacemos operaciones elementales por filas hasta dejarla escalonada. Los vectores son linealmente independientes si y sólo si no nos aparece ninguna fila nula, es decir, si la matriz es de rango (número de pivotes) máximo.

## Ejemplo I

En el espacio  $\mathbb{R}^3$ , los vectores  $v_1 = (1, 1, 1)$ ,  $v_2 = (0, 1, 1)$  y  $v_3 = (1, 0, 1)$  son independientes.

En efecto al plantear la ecuación  $\alpha_1(1, 1, 1) + \alpha_2(0, 1, 1) + \alpha_3(1, 0, 1) = (0, 0, 0)$  vemos que la única solución es  $\alpha_1 = \alpha_2 = \alpha_3 = 0$ .

De manera matricial, consideramos los vectores como las filas de una matriz:

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Pasamos a obtener la forma escalonada. Tenemos

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{F_3 - F_1} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{F_3 + F_2} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

La forma escalonada no tiene ninguna fila nula; los vectores son por tanto linealmente independientes.

## Ejemplo II

En el espacio  $\mathbb{R}^3$ , los vectores  $v_1 = (1, 1, 1)$ ,  $v_2 = (0, 1, 1)$  y  $v_3 = (3, 4, 4)$  son dependientes.

Basta con observar que se verifica la igualdad:

$$(-3) \cdot (1, 1, 1) + (-1) \cdot (0, 1, 1) + 1 \cdot (3, 4, 4) = (0, 0, 0).$$

De manera matricial, al escalar la matriz

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 3 & 4 & 4 \end{pmatrix}$$

obtenemos

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 3 & 4 & 4 \end{pmatrix} \xrightarrow{F_3 - 3F_1} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{F_3 - F_2} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

cuya última fila es nula. Por tanto los vectores son linealmente dependientes.

## Generadores

Dado un conjunto de vectores  $\{v_1, v_2, \dots, v_k\}$  del espacio  $K^n$ , denotaremos por  $\langle v_1, v_2, \dots, v_k \rangle$  al conjunto de todas las posibles combinaciones lineales que se pueden construir con dichos vectores. A saber:

$$\langle v_1, v_2, \dots, v_k \rangle = \{\alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_k v_k \in K^n \mid \alpha_i \in K\}.$$

### Ejemplo

Dados los vectores de  $\mathbb{Z}_5^5$ ,  $v_1 = (2, 1, 3, 2, 0)$ ,  $v_2 = (1, 2, 2, 2, 4)$  y  $v_3 = (1, 0, 1, 0, 3)$ , es fácil comprobar que,

$$v_1, v_2, v_3, \mathbf{0}, u, w \in \langle v_1, v_2, v_3 \rangle$$

donde,  $u = (4, 3, 1, 4, 2)$  y  $w = (2, 2, 3, 2, 2)$ .

Si  $v_1, v_2, \dots, v_k \in K^n$  son vectores de modo que  $v_i$  es combinación de los demás, entonces es fácil comprobar que

$$\langle v_1, v_2, \dots, v_{i-1}, v_i, v_{i+1}, \dots, v_k \rangle = \langle v_1, v_2, \dots, v_{i-1}, v_{i+1}, \dots, v_k \rangle .$$

## Definición

Un conjunto de vectores  $\{v_1, v_2, \dots, v_k\}$  del espacio  $K^n$  se dice **sistema generador** de  $K^n$  si,

$$\langle v_1, v_2, \dots, v_k \rangle = K^n.$$

## Teorema

Sea  $\{v_1, v_2, \dots, v_k\}$  un conjunto de vectores del espacio  $K^n$ , entonces

- Si  $k > n$ , entonces los vectores  $\{v_1, v_2, \dots, v_k\}$  no son linealmente independientes.
- Si  $k < n$ , entonces los vectores  $\{v_1, v_2, \dots, v_k\}$  no son un sistema generador de  $K^n$ .

## Observación

En  $K^n$  si tengo más vectores que el tamaño de ellos, esos vectores no son linealmente independientes.

En  $K^n$  si tengo menos vectores que el tamaño de ellos, esos vectores no generan al espacio  $K^n$ .

El anterior teorema se puede reescribir del siguiente modo:

## Corolario

Sea  $\{v_1, v_2, \dots, v_k\}$  un conjunto de vectores del espacio  $K^n$ , entonces

- Si los vectores  $\{v_1, v_2, \dots, v_k\}$  son linealmente independientes entonces  $k \leq n$ .
- Si los vectores  $\{v_1, v_2, \dots, v_k\}$  son un sistema generador de  $K^n$  entonces  $k \geq n$ .

# Bases

## Definición

Una **base** de  $K^n$  es un conjunto de vectores de  $K^n$  que es sistema generador de  $K^n$  y linealmente independiente.

## Observación

Por el corolario anterior, si  $\{v_1, v_2, \dots, v_k\}$  es una base de  $K^n$  entonces  $k = n$ .  
De hecho

- $n$  vectores de  $K^n$  que sean linealmente independientes son una base de  $K^n$ .
- $n$  vectores generadores de  $K^n$  son una base de  $K^n$ .

Todas las bases de  $K^n$  tienen  $n$  elementos. Dicho número se conoce como **dimensión** de  $K^n$ .

## Propiedad

$\mathcal{B} = \{v_1, v_2, \dots, v_n\}$  es una base de  $K^n$  si y sólo si todo vector  $v \in K^n$  puede escribirse de forma única en la forma:

$$v = \alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2 + \dots + \alpha_n v_n.$$

con  $\alpha_i \in K$ , para cada  $i = 1, 2, \dots, n$ .

En este caso a la  $n$ -upla  $(\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n)_{\mathcal{B}}$  se llaman las **coordenadas de  $v$  en la base  $\mathcal{B}$** .

## Ejemplos

- Una base de  $K^n$  está formada por los  $n$  vectores:

$$\{e_1 = (1, 0, \dots, 0), e_2 = (0, 1, \dots, 0), \dots, e_n = (0, 0, \dots, 1)\}$$

Las coordenadas de un vector en esta base no son más que las componentes de dicho vector. Se conoce como **base canónica** de  $K^n$ .

## Ejemplos

- Los vectores  $\{(1, 1), (-1, 1)\}$  son una base del espacio  $\mathbb{R}^2$ . Obtenemos

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{F_2+F_1} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$$

La forma escalonada no tiene filas nulas. Los vectores son por tanto linealmente independientes.

De hecho por ser los dos vectores independientes en  $\mathbb{R}^2$  ya serían base, pero comprobemos sólo por esta vez que es un sistema generador.

## Ejemplos

Sea  $(a_1, a_2)$  un vector arbitrario de  $\mathbb{R}^2$ . Queremos ver si existen escalares  $x_1, x_2 \in \mathbb{R}$  tales que

$$x_1(1, 1) + x_2(-1, 1) = (a_1, a_2)$$

es decir hemos de ver si el sistema

$$\left. \begin{aligned} x_1 - x_2 &= a_1 \\ x_1 + x_2 &= a_2 \end{aligned} \right\}$$

es compatible. Escalonando la matriz ampliada

$$\left( \begin{array}{ccc} 1 & -1 & a_1 \\ 1 & 1 & a_2 \end{array} \right) \xrightarrow{F_2 - F_1} \left( \begin{array}{ccc} 1 & -1 & a_1 \\ 0 & 2 & a_2 - a_1 \end{array} \right)$$

vemos que el sistema siempre es compatible, sean quienes sean  $a_1$  y  $a_2$ . Luego los vectores  $\{(1, 1), (-1, 1)\}$  es un sistema generador de  $\mathbb{R}^2$ .

## Ejercicio I

Comprobar  $\mathcal{B} = \{(1, 1, 1), (2, 1, 3), (4, 0, 1)\}$  es base del espacio  $\mathbb{Z}_5^3$  y hallar las coordenadas del vector  $v = (1, 2, 3) \in \mathbb{Z}_5^3$  respecto de  $\mathcal{B}$ .

Como son tres vectores serán base si son linealmente independientes. Construimos la matriz cuyas filas son las coordenadas de dichos vectores y la escalonamos.

Tenemos

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 3 \\ 4 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{array}{l} F_2 + 3F_1 \\ \longrightarrow \\ F_3 + F_1 \end{array} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 4 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{array}{l} F_3 + F_2 \\ \longrightarrow \end{array} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 4 & 1 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$$

No hay en la escalonada ninguna fila nula. Los vectores son linealmente independientes y por tanto una base.

Si llamamos  $(x_1, x_2, x_3)$  a las coordenadas del vector  $v = (1, 2, 3) \in \mathbb{Z}_5^3$  respecto de  $\mathcal{B}$ , entonces se verifica que

$$(1, 2, 3) = x_1(1, 1, 1) + x_2(2, 1, 3) + x_3(4, 0, 1).$$

Ecuación que equivale al sistema de ecuaciones

$$\left. \begin{array}{rcl} x_1 + 2x_2 + 4x_3 & = & 1 \\ x_1 + x_2 & = & 2 \\ x_1 + 3x_2 + x_3 & = & 3 \end{array} \right\}$$

Resolvamos dicho sistema. Reduciendo la matriz ampliada se obtiene

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 2 \\ 1 & 3 & 1 & 3 \end{pmatrix} \begin{matrix} F_2 + 4F_1 \\ \longrightarrow \\ F_3 + 4F_2 \end{matrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 & 1 \\ 0 & 4 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 2 & 2 \end{pmatrix} \begin{matrix} 4F_2 \\ \longrightarrow \end{matrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 & 1 \\ 0 & 1 & 4 & 4 \\ 0 & 1 & 2 & 2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{matrix} F_3 + 4F_2 \\ \longrightarrow \end{matrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 & 1 \\ 0 & 1 & 4 & 4 \\ 0 & 0 & 3 & 3 \end{pmatrix} \begin{matrix} 2F_3 \\ \longrightarrow \end{matrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 & 1 \\ 0 & 1 & 4 & 4 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{matrix} F_2 + F_3 \\ \longrightarrow \\ F_1 + F_3 \end{matrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{matrix} F_3 + 3F_2 \\ \longrightarrow \end{matrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

De donde se obtiene que  $(1, 2, 3) = (2, 0, 1)_B$ . Es decir

$$(1, 2, 3) = 2 \cdot (1, 1, 1) + 0 \cdot (2, 1, 3) + 1 \cdot (4, 0, 3).$$

## Ejercicio II

Dado el subespacio  $U = \langle (1, 2, 2, 1, 3), (2, 1, 4, 0, 2), (4, 0, 3, 1, 1) \rangle$  de  $\mathbb{Z}_5^5$ , ampliar la base de dicho subespacio hasta obtener una base de  $\mathbb{Z}_5^5$ .

Los vectores  $\{(1, 2, 2, 1, 3), (2, 1, 4, 0, 2), (4, 0, 3, 1, 1)\}$  son vectores generadores de  $U$  pero no son linealmente independientes. Si consideramos la matriz de ellos al escalonarla tenemos:

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 & 1 & 3 \\ 2 & 1 & 4 & 0 & 2 \\ 4 & 0 & 3 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{array}{l} F_2 + 3F_1 \\ \longrightarrow \\ F_3 + F_1 \end{array} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 & 1 & 3 \\ 0 & 2 & 0 & 3 & 1 \\ 0 & 3 & 0 & 2 & 4 \end{pmatrix}$$

$$F_3 + F_2 \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 & 1 & 3 \\ 0 & 2 & 0 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \longrightarrow$$

El vector  $(4, 0, 3, 1, 1)$  depende linealmente de los otros dos vectores. Los vectores  $(1, 2, 2, 1, 3)$  y  $(2, 1, 4, 0, 2)$  son linealmente independientes y además base de  $U$ .

Podemos ampliar los vectores  $(1, 2, 2, 1, 3)$  y  $(2, 1, 4, 0, 2)$  o mejor aún, ampliar los vectores (obtenidos en la escalonada)  $(1, 2, 2, 1, 3)$  y  $(0, 2, 0, 3, 1)$  (pues ambos sistemas generan al subespacio  $U$ ).

Los vectores linealmente independientes  $(1, 2, 2, 1, 3)$  y  $(0, 2, 0, 3, 1)$ , se amplían de manera evidente con ciertos vectores de la base canónica.

Así,  $\{(1, 2, 2, 1, 3), (0, 2, 0, 3, 1), (0, 0, 1, 0, 0), (0, 0, 0, 1, 0), (0, 0, 0, 0, 1)\}$  es la base buscada de  $\mathbb{Z}_5^5$ .

## El espacio de polinomios $K_n[x]$

El conjunto de los polinomios de grado  $n$  en una indeterminada  $x$  y con coeficientes sobre un cuerpo  $K$ , (denotado por  $K_n[x]$ ), con la suma usual de polinomios y el producto de un polinomio por un escalar (elemento de  $K$ ) es un espacio vectorial. Sabemos que

$$K_n[x] = \{a_n x^n + \dots + a_2 x^2 + a_1 x + a_0 \mid a_n, \dots, a_1, a_0 \in K\}.$$

Basta con identificar cualquier polinomio  $a_n x^n + \dots + a_2 x^2 + a_1 x + a_0$  con la  $(n + 1)$ -upla  $(a_n, \dots, a_2, a_1, a_0)$ . Dichos escalares son realmente las coordenadas del polinomio en la base canónica  $\{x^n, x^{n-1}, \dots, x, 1\}$  de  $K_n[x]$ . De hecho los espacios  $K_n[x]$  y  $K^{n+1}$  son esencialmente el mismo espacio. Observamos que la dimensión del espacio vectorial  $K_n[x]$  es  $n + 1$ .

## El espacio de la matrices

Conocemos el conjunto de las matrices de tamaño  $m \times n$  con coeficientes sobre un cuerpo  $K$ , a saber  $\mathcal{M}_{m \times n}(K)$ . Con la suma usual de matrices y el producto de un escalar (elemento de  $K$ ) por una matriz, el conjunto  $\mathcal{M}_{m \times n}(K)$  es un espacio vectorial. Sea una matriz  $A = (a_{ij})$  donde  $a_{ij}$  es el elemento que ocupa la fila  $i$  columna  $j$ . Identificamos la matriz  $A$  con la  $(m \cdot n)$ -upla

$$(a_{11}, \dots, a_{1n}, a_{21}, \dots, a_{2n}, \dots, a_{m1}, \dots, a_{mn})$$

Un ejemplo, la matriz

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 3 \\ 4 & 5 \end{pmatrix}$$

del conjunto  $\mathcal{M}_{3 \times 2}(\mathbb{R})$ , se identifica con la 6-upla:  $(1, 2, 0, 3, 4, 5)$ . Con esta identificación vemos que  $\mathcal{M}_{m \times n}(K)$  y  $K^{m \cdot n}$  son esencialmente el mismo espacio. Notemos que la dimensión del espacio  $\mathcal{M}_{m \times n}(K)$  es  $m \cdot n$ .