

Simulación de Sistemas Sociales con Agentes

Juan Pavón Mestras
jpavon@fdi.ucm.es

Dep. de Ingeniería del Software e Inteligencia Artificial
Universidad Complutense Madrid



<http://grasia.fdi.ucm.es>

Ciencias sociales

- Las ciencias sociales estudian los aspectos humanos del mundo
- Abarcan múltiples disciplinas interrelacionadas
 - Antropología, estudios culturales
 - Comunicación, lingüística
 - Derecho, normas sociales
 - Economía, producción, distribución, consumo
 - Historia, estudio e interpretación de fenómenos pasados
 - Demografía, dinámica de las poblaciones
 - Política, procesos de decisión, relaciones de poder
 - Psicología, comportamiento de los individuos
 - Sociología, comportamiento de las sociedades
- Y tiene relaciones con otros campos
 - Ciencias naturales: Sociobiología
 - Ciencias aplicadas: Ingeniería, TIC, Ciencias de la Salud, etc.

Ciencias sociales

- Estudio de fenómenos sociales
 - Análisis cuantitativo
 - Aspectos cuantificables, medibles
 - Series de números
 - Modelización matemática y modelos estadísticos
 - Análisis cualitativo
 - Investiga sobre las opiniones, comportamientos y experiencias de los sujetos
 - Análisis de contenidos del discurso

- Tradicionalmente confrontados, actualmente se tiende a buscar planteamientos más eclécticos
 - Los métodos cuantitativos pueden dar soporte al análisis cualitativo y viceversa

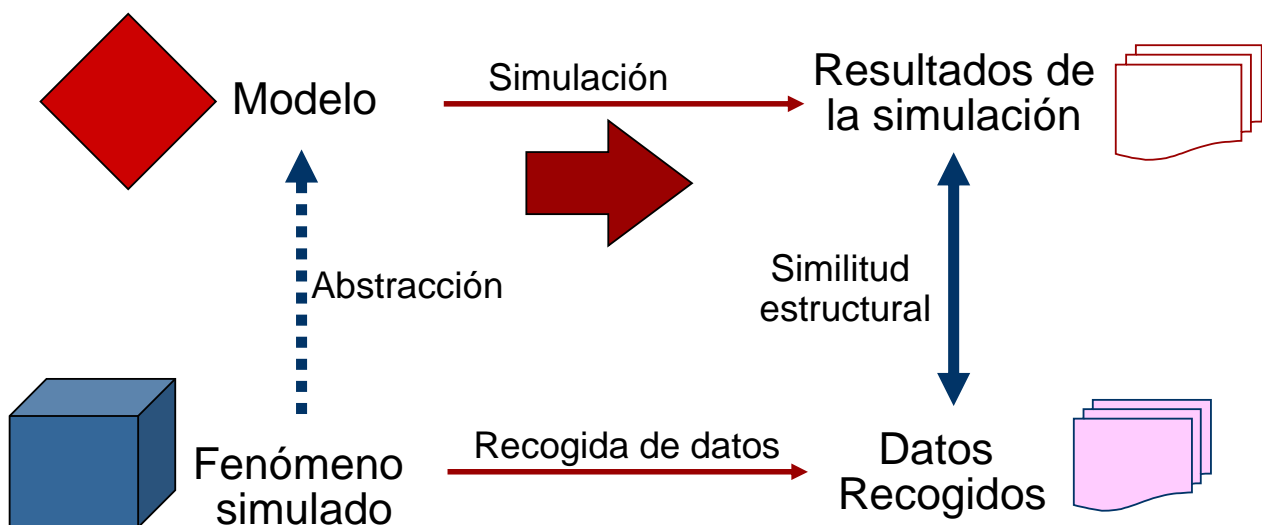
Simulación social

- Método de estudio que se basa en la construcción de un ***programa que modela el comportamiento de un fenómeno social***
 - Análisis del proceso
 - A lo largo del tiempo
 - Abstracción
 - No descriptivo
 - Macro y micro
 - No atomista
 - Experimental
 - No observacional

Simulación vs. Experimentación

- La experimentación consiste en aplicar pruebas o acciones a un grupo experimental objetivo para comparar el efecto que producen respecto a un grupo de control
 - A veces el grupo objetivo es demasiado complicado, demasiado inaccesible, o imposible por razones éticas o prácticas
 - ¿Se caerá un avión al modificar su estructura?
 - ¿Qué efecto tendrá en la población limitar el número de hijos?
 - ¿Cómo configurar la red de distribución de agua en una región?
- Por lo tanto, es más apropiado experimentar *sobre un modelo*
 - *Si el modelo es suficientemente bueno, reaccionará de manera similar al grupo objetivo*
 - El experimento se puede repetir muchas veces si el efecto varía aleatoriamente

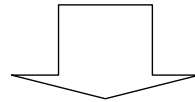
Modelado y Simulación



Modelado y simulación con agentes

Sistema social

- Colectivo de individuos autónomos
 - Evolución autónoma
 - Motivados por sus propias creencias y objetivos personales
 - Y las circunstancias de su entorno
 - Todos estos factores evolucionan con el tiempo
 - Evolución demográfica
- Interactuando entre sí (directamente o a través del entorno)



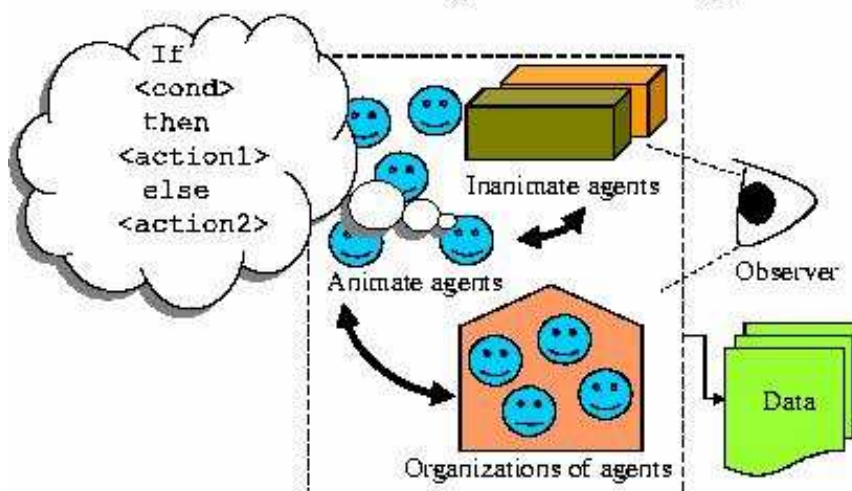
Sistema multi-agente

Simulación social basada en agentes
El modelo del programa es un sistema multi-agente

Simulación social basada en agentes

- Se modelan los elementos del sistema social: agentes
 - Planteamiento *bottom-up*: Agent Based Modelling (ABM)
- Se ejecuta para observar el comportamiento emergente

Bottom up modeling



Simulación social basada en agentes

- La simulación consiste en la ejecución de agentes en un entorno de simulación
 - Los agentes modelan tipos específicos de comportamiento
 - Los agentes interaccionan
 - Directamente (mensajes)
 - A través del entorno (pizarra, feromonas, etc.)
 - Como resultado se ve la evolución de los agentes
 - Visualización de la simulación
 - Gráficas de resultados
 - Logs de la ejecución
- Los agentes tienen una percepción subjetiva
 - Los agentes no tienen un conocimiento global
 - Es más realista, flexible y sencillo si un agente sólo puede ver su vecindad

Simulación social basada en agentes

- Sobre esta base se han desarrollado herramientas de modelado y simulación basada en agentes
 - Ejecución de agentes en un entorno observable
 - Facilita la realización de estudios empíricos de sistemas sociales
- Retos
 - Modelo de los individuos
 - Modelo de las interacciones
 - Modelo de las normas sociales
 - Modelo del entorno
 - Interpretación de los resultados
- Limitación al estudio de procesos sociales concretos en un contexto sistémico y activo

Simulación social basada en agentes

- Como la simulación orientada a objeto, permite modelar la realidad simulada preservando la estructura
- Además tiene varias ventajas:
 - Control distribuido (permite computaciones paralelas en varias máquinas)
 - Permite simular comportamiento pro-activo
 - Permite añadir o quitar entidades durante la simulación
 - Es fácil intercambiar un agente con la entidad simulada correspondiente (p.ej., una persona o una máquina física) haciendo los escenarios de simulación muy dinámicos
 - Facilita la simulación de comportamiento en grupos en situaciones altamente dinámicas
 - Especialmente interesante con comportamientos emergentes

Aplicaciones de la simulación social

- Mejor entendimiento de los fenómenos sociales
 - Observando su evolución
 - Diagnóstico
- Descubrimiento de comportamientos emergentes
- Formalización y validación de teorías sociales
 - Del texto informal al modelo computacional
- Predicciones
 - Determinar cómo va a evolucionar una sociedad en aspectos específicos
- Entrenamiento
 - Modelos económicos: <http://www.bized.co.uk/virtual/>
- Entretenimiento
 - Juegos

A los científicos sociales les interesa más entender que predecir

Modelos de simulación con agentes

- Modelos conceptuales
 - Investigan patrones de comportamiento
 - Son en general más simples y permiten un análisis más riguroso del comportamiento
 - Tratan de responder a la pregunta: ¿Qué determina la cooperación?
- Modelos realistas
 - Prototipos del mundo real
 - Se centran en sistemas específicos y son por lo general más complejos
 - Se validan con datos reales

Modelado con agentes reactivos o cognitivos

Modelo de Mercado: equilibrio de Walras

- Los productores y los consumidores son los participantes del mercado
- La única información intercambiada es el precio y la demanda
- La información está centralizada –todas las tiendas publican sus ofertas
- Todos los consumidores publican sus demandas en función del precio (relación fijada como curva de precio-demanda)
- El mercado tiende hacia un equilibrio perfecto donde la oferta y demanda tienden a equilibrarse y los beneficios tienden a cero
- Existen herramientas analíticas para tratar el equilibrio del mercado y las condiciones para conseguirlos

Mercado con agentes reactivos ..

- Consumidores

- Estado – grado de necesidad, presupuesto (infinito)

- Action de comprar:

IF necesidad < límite de satisfacción

THEN escoge una tienda al azar (Escoge tienda X)

IF precio (pregunta precio, tienda X) < límite permitido

THEN compra 1 unidad AND incrementa el límite permitido

AND ajusta el grado de necesidad AND reduce presupuesto.

ELSE reduce el límite permitido.

Mercado con agentes reactivos

- Productores

- Estado – stock de bienes, precio, ventas en un periodo, presupuesto (limitado)

- Action :

IF ventas < ventas periodo anterior

THEN bajar precio

ELSE subir precio

IF stock de bienes < ventas último periodo AND presupuesto > precio unidad

THEN comprar unidad AND decrementar presupuesto AND incrementar stock

Mercados con agentes cognitivos

- Consumidores
 - Estado – demanda, presupuesto (infinito), conocimiento acerca de compras anteriores
 - Compara las ofertas de diferentes tiendas
 - Pero recolectar información es consumir recursos
 - Por tanto, debe haber una regla para parar esta acción (satisfacer p.ej. un umbral junto con un número máximo de tiendas)
 - Las tiendas no se eligen de manera aleatoria sino que se intercambia información con otros agentes sobre las tiendas más baratas

Mercado con agentes cognitivos

- Productores
 - Estado – stock de bienes, precio, ventas en un período, beneficio, presupuesto (limitado)
 - Calcula los beneficios esperados y establece el precio para maximizar el beneficio (p.e. podría basarse en su experiencia anterior entre precio y ventas)
 - Intenta minimizar el stock de bienes – el almacenaje cuesta dinero
 - Puede comparar sus resultados con otros productores, mediante comunicación, e imitarlos

Posibles motivaciones de los agentes

- Los agentes pueden maximizar sus beneficios o perseguir objetivos individuales
- Los agentes pueden obedecer normas sociales y reglas compartidas colectivamente
- Los agentes pueden imitar a otros agentes

Movimiento e interacción en el espacio

- Relevancia de las interacciones locales
 - Las interacciones humanas están influidas por su lugar en el espacio
 - Las interacciones locales son más importantes que las distantes
- Los agentes están localizados en el espacio, con capacidad para moverse
 - Existen reglas para decidir sobre dicho movimiento
- Reconocen otros agentes, si son similares o no
 - Son capaces de exhibir diferente tipo de comportamiento basado en el grado de similaridad de otros agentes
 - Se pueden establecer **redes sociales**, que determinan relaciones entre grupos de agentes

Metodología de la simulación social

1. Definir el tema y el problema
2. Especificar las hipótesis
3. Listar supuestos
4. Diseñar y construir un modelo
5. Verificar el modelo
6. Validar el modelo
7. Extraer conclusiones

De: Nigel Gilbert y Klaus G. Troitzsch, *Simulation for the Social Scientist*, Open University Press; 2 edition (1 Feb 2005)

Ejemplos

Etnocentrismo

Teoría del etnocentrismo

- *Etnocentrismo* es un síndrome universal de actitudes y comportamiento que implica cooperar con los miembros del grupo y no cooperar con los que no son del grupo
 - Favoritismo hacia los del mismo grupo
- Axelrod y Hammond (2005) sugieren que el comportamiento etnocentrista puede evolucionar bajo una amplia variedad de condiciones
 - Emergencia de la predisposición a cooperar con miembros del grupo
 - Incluso con poca capacidad cognitiva

Ejemplo con Netlogo

- Modelo de Axelrod y Hammond (2005)
<http://ccl.northwestern.edu/netlogo/models/Ethnocentrism>
- Para aislar los aspectos fundamentales del favoritismo inter-grupal se define un modelo de cooperación y competición lo más simple posible (principio KISS)
- Los agentes compiten por un espacio limitado por medio de iteraciones del *dilema del prisionero*
 - Los agentes etnocéntricos tratan mejor a los agentes de su grupo que al resto
 - La similitud se determina por alguna característica, como el color
 - El sistema incluye un sistema de herencia (genética o cultural) de comportamientos

El dilema del prisionero

■ Problema de teoría de juegos

- La policía arresta a dos sospechosos. No hay pruebas suficientes para condenarles, y tras haberles separado, les visita a cada uno y les ofrece el mismo trato: "Si confiesas y tu cómplice continúa sin hablar, él será condenado a la pena total, 10 años, y tú serás liberado. Si él confiesa y tú callas, tú recibirás esa pena y será él el que salga libre. Si ambos permanecéis callados, todo lo que podremos hacer será encerraros 6 meses por un cargo menor. Si ambos confesáis, ambos seréis condenados a 6 años.
- Cada jugador está incentivado para traicionar al otro
 - Confesando siempre se tiene una pena considerable
- Incluso aunque pudieras hablar con el otro, ¿te fiarías?

	Tú lo niegas	Tú confiesas
Él lo niega	6 meses para ambos	10 años para él y tú sales libre
Él confiesa	10 años para ti y él sale libre	Condena de 6 años para ambos

Simulación del etnocentrismo

- Modelo de los agentes con tres características:
 - Color (grupo al que pertenece)
 - Estrategia con los de su mismo color (colabora o no)
 - Estrategia con los de un color diferente (colabora o no)
- Comportamiento:
 - Un agente etnocéntrico colabora con los del mismo color pero no con el resto (CD)
 - Un agente altruista coopera con todos (CC)
 - Un agente egoísta no coopera con nadie (DD)
 - Un agente cosmopolita coopera con los de otro color pero no con los suyos (DC)

C: cooperate, D: defect

Simulación del etnocentrismo

■ Ciclos de la simulación

1. Inmigración

- Aparecen nuevos agentes de características aleatorias en posiciones aleatorias
 - Cada nuevo agente tiene un potencial de reproducción (PTR) inicial de 12%

2. Interacción

- Basada en el dilema del prisionero
 - Si ayudan pierden un 1% de PTR : **la cooperación tiene un coste**
 - Si reciben ayuda mejoran el PTR en 3%

3. Reproducción

- De manera aleatoria cada agente puede reproducirse:
 - Tiene que haber un espacio libre
 - El descendiente hereda las características del padre con una tasa de mutación del 5%

4. Muerte

- Todos los agentes tienen una probabilidad de morir (10%)
 - Para dejar espacio a nuevos agentes

Simulación del etnocentrismo

■ Simulado con netlogo:

- <http://ccl.northwestern.edu/netlogo/models/Ethnocentrism>

Los agentes aparecen como:

- Círculos si cooperan con los del mismo color, relleno si son altruistas o vacío si son etnocentristas
- Cuadrados si no cooperan con los del mismo color, relleno si son cosmopolitas o vacío si son egoístas

Ejecución

- El favoritismo aparece aunque no esté implementado en el modelo
 - Tras experimentar 2000 veces, tras 100 rondas, una media de 76% de agentes tienen una estrategia etnocéntrica
 - Y también el 74% de las operaciones son de cooperación
 - El etnocentrismo es un fenómeno robusto: aún cambiando muchos parámetros del modelo acaba manifestándose

Simulación basada en agentes

Herramientas

Herramientas de simulación basada en agentes

- Basadas en Java
 - Swarm (www.swarm.org)
 - Herramientas que ha influido en otras (Ascape, Mason, RePast)
 - Inicialmente en Objective-C, ahora también Java
 - **RePast** (repast.sourceforge.net)
 - **Mason** (cs.gmu.edu/~eclab/projects/mason/)
 - SeSAm (www.simsesam.de)
- Otras
 - Strictly Declarative Modeling Language, SDML (sdml.cfpm.org)
 - Multi-Agent Simulation Suite (mass.aitia.ai)
 - **NetLogo** (ccl.northwestern.edu/netlogo/)
 - Descendiente de StarLogo
 - Basado en el lenguaje Logo, fácil de usar
- Una buena lista en:
<http://www.econ.iastate.edu/tesfatsi/acecode.htm>

SDML

- a Strictly Declarative Modelling Language
 - Manchester Metropolitan University (Steve Wallis, Scott Moss, Bruce Edmonds)
- Escrito en SmallTalk
- Representación declarativa del conocimiento (bases de datos y reglas)
- Composición de agentes para formar otros agentes
- Encadenamiento hacia delante o atrás de las reglas
 - Interfaz y lenguaje de modelado no triviales
 - No ha evolucionado mucho en los últimos años (parado?)

SeSAM

- **Shell for Simulated Agent Systems**
 - Universität Würzburg (Franziska Klügl)
- Permite el modelado visual de los agentes
 - Los agentes tienen un cuerpo que contiene varias variables de estado y un comportamiento que se especifica como un diagrama de estados tipo UML
 - Hay un conjunto de componentes primitivos que se pueden asociar

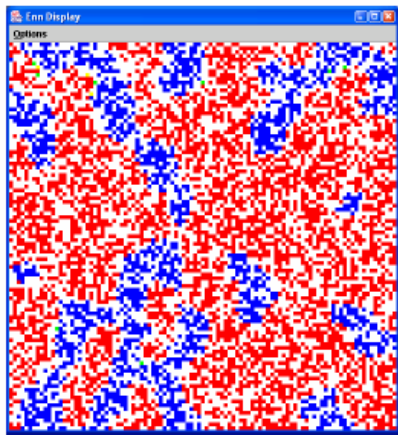
RePast

- RePast (*Recursive Porous Agent Simulation Toolkit*)
 - Inicialmente desarrollado por Sallach, Collier, Howe, North et al. en la Universidad de Chicago
 - Recientemente Repast Symphony (o Repast S)
 - Actualmente su evolución la gestiona una organización de voluntarios llamada ROAD (Repast Organization for Architecture and Development), y recibe aportaciones tanto del mundo académico como de la industria
 - Proyecto de código libre que se distribuye con licencia BSD
 - <http://repast.sourceforge.net>
- Evolución de Swarm
 - Proporciona implementaciones puras en varios lenguajes
 - Nuevas características como algoritmos genéticos o regresión

RePast

- Arquitectura orientada a objetos
 - Plantillas de agentes y del entorno
- Interfaz gráfica de usuario
 - Control de la simulación
 - Gestión de parámetros del modelo
 - Visualización del comportamiento (gráficos 2D)
 - Gráficas estadísticas
- Utilidades y librerías
 - Espacios de interacción
 - Generación de números aleatorios y utilidades matemáticas
 - Algoritmos genéticos, redes neuronales
- Redes sociales (network models)
- Integración con Sistemas de Información Geográfica (GIS)
- Multilenguaje y multiplataforma
 - Java, C#, Managed C++, Visual Basic.Net, Managed Lisp, Managed Prolog, Python
 - Hay versiones para Windows, Linux y MacOS
- Muchos ejemplos y documentación

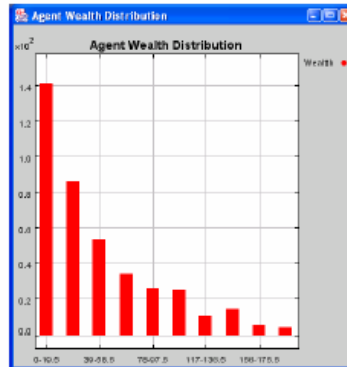
Repat framework



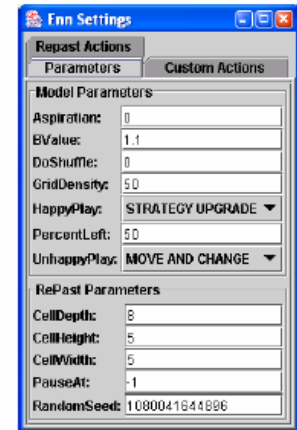
Displaying behavior



Controlling simulations



Charting



Managing parameters

RePast: herramientas

- Ejecución de simulaciones
 - Modo visual o interactivo
 - Permite ver cómo evoluciona el modelo, pausar la simulación, leer o modificar propiedades del modelo o de los agentes, etc.
 - Modo no visual
 - La simulación se ejecuta sin la sobrecarga de un entorno visual y almacena los datos deseados en ficheros

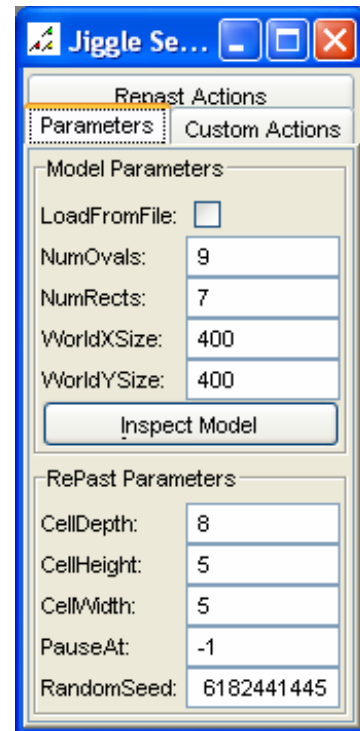
- Control de la ejecución:

Start Multi-Run Start Step Initialize Stop Pause Setup Load Model View Settings Exit



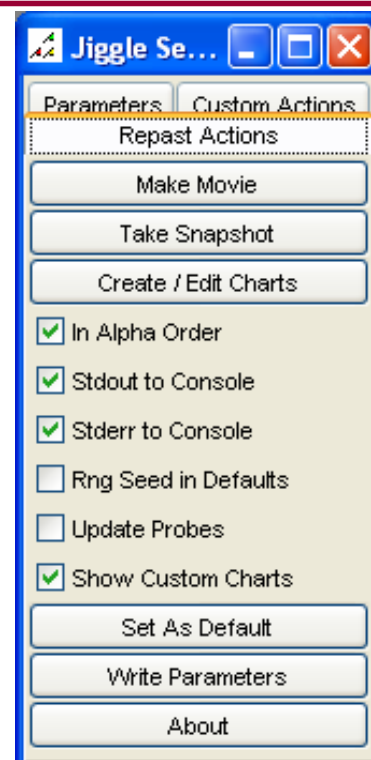
RePast: herramientas

- Parámetros del modelo
 - Propiedades configurables del modelo



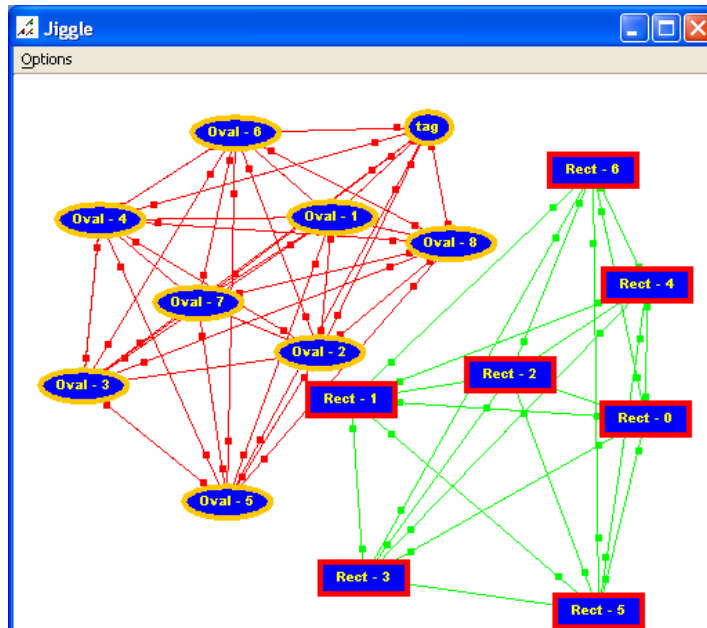
RePast: herramientas

- Acciones estándar de Repast
 - Tomar una foto (snapshot)
 - Grabar una película
 - Editar y crear diagramas
 - Salvar parámetros
- Acciones propias del modelo



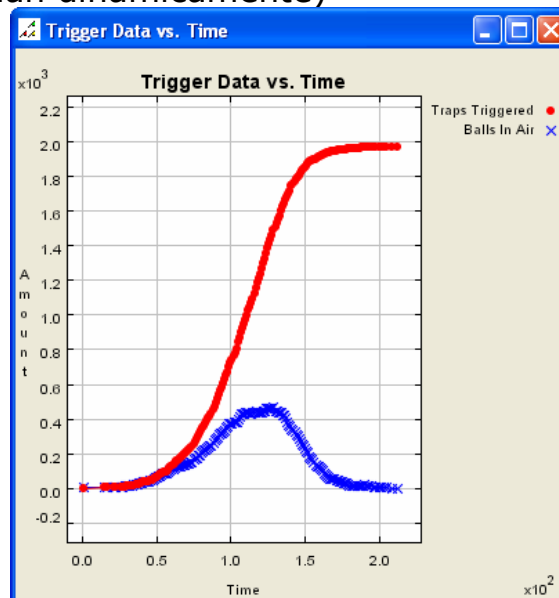
RePast: herramientas

- Display
 - Muestra la ejecución de la simulación



RePast: herramientas

- Diagramas
 - Muestran la evolución de ciertos parámetros a lo largo del tiempo (varían dinámicamente)



RePast: Construcción de un modelo

- La simulación avanza por pasos de tiempo (ticks)
 - Hay un primer paso en el que se inicializa el sistema (setup)
 - Cada tick sucesivo (step) se ejecuta una acción basada en resultados de acciones previas
- Normalmente un modelo RePast requiere tres tipos de clases:
 - Agente
 - Una clase por cada tipo de agente: describe el comportamiento del agente y las características que lo definen
 - Modelo
 - Coordina el inicio y ejecución de la simulación, la interfaz visual, etc.
 - Espacio
 - Controla el entorno en el que tienen lugar las acciones

RePast: El modelo

- El modelo
 - Extiende `uchicago.src.sim.engine.SimpleModel`
 - Gestiona el entorno y la simulación
 - Es el encargado de reaccionar a los botones de la barra de comandos
 - Por ejemplo, el método `begin()` es el que se invoca al iniciar la simulación
 - Proporciona los métodos `setup()` y `buildModel()` para inicializar la simulación
 - La forma más sencilla de crear un modelo es extender `SimpleModel`

```
public class MyModel extends SimpleModel { ... }
```

 - Implementando los métodos `setup()`, `buildModel()` y `step()`

RePast: El modelo

```
import uchicago.src.sim.engine.SimpleModel;

public class MyModel extends SimpleModel {
    public String getName(){ return "Nombre del modelo"; }
    // ...
    public void setup() { ... }; // Inicializar el modelo: asignar valores iniciales
    public void step() { ... }; // Se ejecuta cada tick (unidad de tiempo) de la simulación
    // ...
    public void begin(){
        buildModel();
        buildSchedule();
        buildDisplay();
    }
    public void buildModel(){ ... }
    public void buildSchedule(){ ... } // define un planificador para la simulación (opcional)
    public void buildDisplay(){ ... } // visualización de la simulación (opcional)
}
```

RePast: El modelo

```
public class MyModel extends SimpleModel {
    public static final int TIT_FOR_TAT = 0;
    public static final int ALWAYS_DEFECT = 1;
    private int p1Strategy = TIT_FOR_TAT;
    private int p2Strategy = ALWAYS_DEFECT;
    private DisplaySurface dsurf;

    public void setup() { // se llama una vez, al inicio (al pulsar el botón setup)
        super.setup(); // inicialización por defecto de los modelos
        p1Strategy = TIT_FOR_TAT; // inicialización específica para el problema
        p2Strategy = ALWAYS_DEFECT;
    }
}
```

RePast: El modelo

- Para crear los objetos de la simulación (agentes y entorno) se utiliza el método `buildModel()` que se ejecuta tras `setup()`

```
public void buildModel() {  
    // se ejecuta cuando empieza la simulación con los botones run, step o initialize  
    // permite tener en cuenta los valores de los parámetros que ponga el usuario  
    Player p1 = new Player(p1Strategy);  
    Player p2 = new Player(p2Strategy);  
    p2.setOtherPlayer(p1);  
    p1.setOtherPlayer(p2);  
    agentList.add(p1);  
    agentList.add(p2);  
    buildDisplay();  
}
```

RePast: El modelo

- En el método `step()` se suele iterar sobre todos los agentes para invocar un método que defina su comportamiento

```
public void step() {           // Lo que ocurre en cada tick  
    int size = agentList.size();  
    for (int i = 0; i < size; i++) {  
        Player p = (Player)agentList.get(i);  
        p.play();  
    }  
}
```

- Hay métodos `preStep()` y `postStep()` que definen lo que se hace antes y después
 - Por ejemplo para que cada agente reajuste su estrategia después de haber realizado una jugada

RePast: El modelo

- Otra posibilidad es que se itere automáticamente (auto step) por todos los agentes, para lo cual
 - Los agentes deben implementar el método `step()` de la interfaz `Stepable`
 - No se utiliza el método `step()` en el modelo
 - En el modelo se debe poner la variable `autoStep` a `true`

RePast: Ejecución del modelo

- La ejecución se puede controlar desde la barra de control
 - Al pulsar el botón `setup` se ejecuta el método `setup()`
 - Al pulsar el botón `initialize` se ejecuta el método `buildModel()`
 - Al pulsar el botón `step` se ejecuta el método `buildModel()` y una vez la secuencia de métodos `preStep()`, `step()` y `postStep()`
 - Al pulsar el botón `start` se ejecuta el método `buildModel()` y la secuencia de métodos `preStep()`, `step()` y `postStep()` se ejecuta repetidamente hasta que se pulse el botón `stop` o `pause`

RePast: Parámetros de un modelo

- Permite establecer parámetros para configurar la ejecución de un modelo
 - Métodos *setParametro()* y *getParametro()*
 - Se declaran en la variable *params* (de la clase SimpleModel)
 - Y aparecerán en el panel de parámetros

```
public class MyModel extends SimpleModel {  
    public void setP1Strategy(int val) { p1Strategy = val; }  
    public int getP1Strategy() { return p1Strategy; }  
    ...  
    public MyModel() {  
        params = new String[] {"P1Strategy"};  
    }  
}
```

RePast: Otros métodos de la clase SimpleModel

- *setStoppingTime(long time)*
 - indica cuantos ticks durará la simulación
- *setRngSeed(long seed)*
 - semilla para generación de números aleatorios (por defecto, 1)
- *getNextIntFromTo(int from, int to)*
- *getNextDoubleFromTo(double from, double to)*
 - devuelve un número aleatorio entre from y to
- *atPause()*
 - Se ejecuta al hacer pausa de la simulación
- *atEnd()*
 - Se ejecuta al acabar la simulación

RePast: Los agentes

- Deben implementar un método con el comportamiento del agente para cada paso de ejecución de la simulación
 - Se invoca desde el método `step()` del modelo
 - O implementan el método `step()` en el modo `auto step`
- Para visualizarlo tiene que implementarse una interfaz `Drawable`
- Para ver su estado en ejecución debe implementar el patrón de método `Accessor`
 - Métodos `get` y `set` para las variables de estado
- No hay prácticamente soporte para comunicación entre agentes

RePast: Planificador de tareas

- Todos los modelos utilizan un objeto planificador (`Schedule`)
 - Responsable de todos los cambios de estado durante la simulación
 - La planificación trata de ejecutar métodos sobre objetos en momentos determinados
- Para definir una planificación:
 1. Definir las acciones planificables
 - Heredan de `BasicAction` o de `ActionGroup`, y ejecutan el método `execute()`

```
class MyAction extends BasicAction {
    public void execute() {
        agent.step(); // Acción que se desea ejecutar: invocar el método step en agente
    }
}
```

2. Definir el momento en que se ejecutarán las acciones

RePast: Planificador de tareas

- Ejemplo

```
public void step() { ... };

private void buildSchedule() {

    class MyAction1 extends BasicAction {
        public void execute() { ... }
    }

    class MyAction2 extends BasicAction {
        public void execute() { ... }
    }

    schedule.scheduleActionBeginning(1, new MyAction1());
    schedule.scheduleActionAtInterval(1, this, "step");
    schedule.scheduleActionAtInterval(100, new MyAction2(), Schedule.LAST);
}
```

RePast: El mundo

- RePast proporciona varios tipos de mundos
 - Se pueden utilizar directamente o construir otros heredados de ellos
- Spaces
 - Definen el mundo en el que van a "vivir" los agentes
 - Son contenedores de agentes que definen las posiciones relativas entre ellos y el resto de entidades del mundo
 - Todos los espacios proporcionan métodos para insertar y eliminar elementos utilizando las coordenadas correspondientes. También permiten otras operaciones útiles como obtener una lista de los elementos de las celdas vecinas, etc.

RePast: El mundo

- Espacios discretos:
 - Object2DGrid: cada celda puede contener un objeto.
 - Multi2DGrid: cada celda puede contener varios objetos (sin orden).
 - OrderedMulti2DGrid: cada celda puede contener varios objetos (FIFO).
- Espacios discretos toroidales:
 - Diffuse2D: cada celda puede contener un double. Aproximación discreta a la difusión 2D
 - Object2DTorus: cada celda puede contener un objeto.
 - Multi2DTorus: cada celda puede contener varios objetos (sin orden).
 - OrderedMulti2DTorus: cada celda puede contener varios objetos (FIFO)

RePast: El mundo

- Espacios con celdas hexagonales:
 - Diffuse2DHexagonal: cada celda puede contener un double. Aproximación discreta a la difusión 2D.
 - Object2DHexagonalGrid: cada celda puede contener un objeto.
 - Multi2DHexagonalGrid. cada celda puede contener varios objetos (sin orden).
 - OrderedMulti2DHexagonalGrid: cada celda puede contener varios objetos (FIFO).
- Espacios toroidales con celdas hexagonales:
 - Object2DHexagonalTorus: cada celda puede contener un objeto.
 - Multi2DHexagonalTorus: cada celda puede contener varios objetos (sin orden).
 - OrderedMulti2DHexagonalTorus. cada celda puede contener varios objetos (FIFO).
- RasterSpace
 - Espacio 2D que permite representar datos geográficos. Cada celda puede contener un objeto. El movimiento en este espacio puede expresarse en distancia, coordenadas o celdas discretas.

RePast: El mundo

■ Ejemplo

```
void buildModel() {
    ...
    Object2DGrid space = new Object2DGrid(spaceWidth, spaceHeight);

    for (int i = 0; i < numAgents; i++) {
        int x, y;
        do {
            x = Random.uniform.nextIntFromTo(0, space.getSizeX() - 1);
            y = Random.uniform.nextIntFromTo(0, space.getSizeY() - 1);
        } while (space.getObjectAt(x, y) != null);

        MyAgent agent = new MyAgent(x, y, space);
        space.putObjectAt(x, y, agent);
        agentList.add(agent);
    }
    ...
}
```

RePast: Displays

- Representan gráficamente los agentes y su entorno
- Se crean mediante 3 tipos de clases:
 - Spaces: representan el mundo.
 - Displays: correspondientes al space elegido. Controla como se va a visualizar.
 - DisplaySurface: representa la superficie donde se dibuja.
- Todos los elementos visuales (tanto agentes como elementos del entorno) deben implementar ciertas interfaces para que puedan ser representados gráficamente

```
public void buildDisplay() {
    Object2DDisplay agentDisplay = new Object2DDisplay(world);
    agentDisplay.setObjectList(agentList);

    dsurf.addDisplayableProbeable(agentDisplay, "Agents");
    addSimEventListener(dsurf);
}
```

- "world" es un space de tipo Object2DTorus poblado con agentes, "agentList" es una lista de agentes, y "dsurf" es la DisplaySurface

RePast: Displays

- Normalmente el planificador (schedule) invocará el método `updateDisplay` del objeto `DisplaySurface` cada cierto tiempo para actualizar la escena:
 - El `DisplaySurface` indica a todos los displays que contiene que deben pintarse
 - Cada display recorre la lista de objetos de su space obteniendo cierta información (coordenadas, etc) y prepara la superficie de dibujo.
 - Cada display recorre la lista de objetos de su space y les pide que se dibujen
 - Cada objeto se dibuja a si mismo
- El objeto `DisplaySurface` proporciona facilidades para sacar "fotos" o grabar videos de la simulación.

```
dsurf.setSnapshotFileName(some_fileName);
schedule.scheduleActionAtInterval(100, dsurf, "takeSnapshot");
```

```
dsurf.setMovieName(movie_name, DisplaySurface.QUICK_TIME);
schedule.scheduleActionAtInterval(10, dsurf, "addMovieFrame");
schedule.scheduleActionAtEnd(dsurf, "closeMovie");
```

RePast: Recogida de datos de la simulación

- Durante la simulación puede ser útil anotar datos en ficheros de texto, para posteriormente procesarlos. Para hacerlo se utiliza el objeto `DataRecorder` que puede recoger datos de varias fuentes y escribirlos en ficheros.
- Se pueden añadir distintas fuentes de datos al `DataRecorder` que indiquen de donde recoger los datos deseados. Las fuentes de datos pueden ser de dos tipos: numéricas (int, float, double, etc) u objetos (strings, etc).

```
public class MyModel extends SimModelImpl {
    private int numAgents;
    private Space space;
    private DataRecorder recorder;
    ...
    public int getNumAgents() { return numAgents; }

    public String getSpaceData() { return space.getData(); }
```

RePast: Recogida de datos de la simulación

```
private void buildModel() {
    recorder = new DataRecorder("./data.txt", this);
    recorder.createNumericDataSource("numAgents", this, "getNumAgents");
    recorder.createObjectDataSource("SpaceData", this, "getSpaceData");
    ...
}

private void buildSchedule() {
    ...
    class CollectData extends BasicAction {
    public void execute() {
        dRecorder.record();
    }
    }

    schedule.scheduleActionBeginning(0, new CollectData());
    schedule.scheduleActionAtEnd(dRecorder, "writeToFile");
}
}
```

RePast: Recogida de datos de la simulación

- Los ficheros de datos comienzan con una descripción de los parámetros iniciales de la simulación y después contienen los datos recogidos:

```
RngSeed: 948816295132
numAgents: 100
maxAge: 120

"tick", "Avg. Age"
0.0,33
1.0,33
2.0,32
3.0,40
...
```

RePast: Números aleatorios

- La clase `Random` permite generar secuencias aleatorias que sigan distintas distribuciones estadísticas. Esta clase encapsula la parte de generación de secuencias aleatorias de la librería `colt` (Open Source Libraries for High Performance Scientific and Technical Computing in Java) [10]
- Distribuciones disponibles: beta, binomial, exponencial, logarítmica, gamma, normal, poisson, uniforme, etc.

```
Random.setSeed(1L);
Random.createUniform();
int index = Random.uniform.nextIntFromTo(1, 10);
```

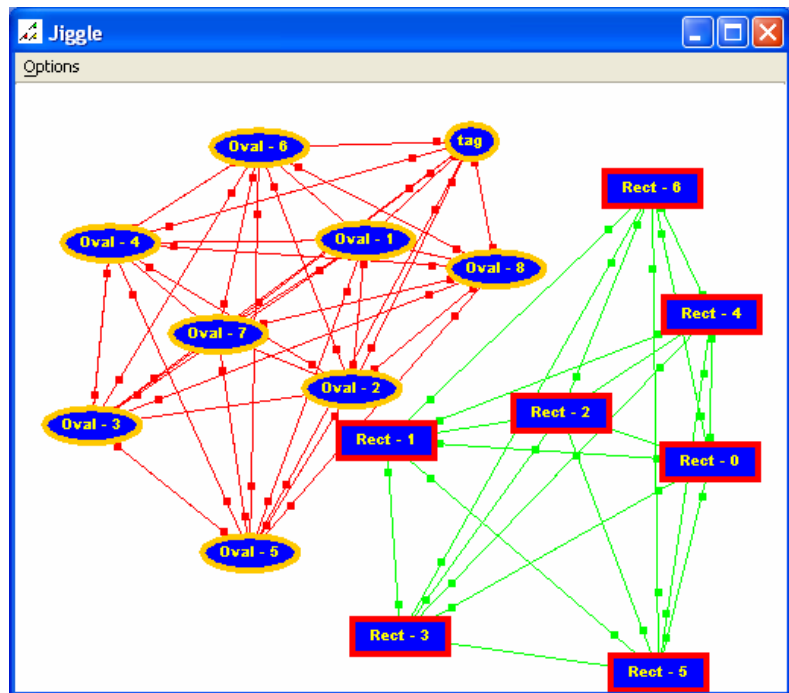
- Los números aleatorios se utilizan con mucha frecuencia en las simulaciones por lo que tiene gran importancia la distribución elegida y sus propiedades estadísticas.

RePast: Network Models

- Modelan sociedades en forma de redes compuestas por nodos y aristas direccionales. Normalmente los nodos representan los agentes y las aristas relaciones entre ellos
- La clase `NetUtilities` implementa varias operaciones comunes sobre redes. Sin embargo en la documentación advierten que aún no está muy madura y los datos obtenidos pueden no ser del todo precisos
- Para obtener datos más precisos recomiendan usar otros paquetes de software especializados como UCINET o Pajek
- Representar redes puede resultar bastante complicado si se desea obtener visiones representativas e intuitivas. `ResPast` proporciona varias clases especializadas en representar este tipo de redes (`GraphLayout`) que actúan de intermediarias entre la red y el `Network2DDisplay`

RePast: Network Models

- RePast proporciona métodos para escribir y leer la estructura de una red en ficheros ASCII, Excel o UCINET's dl.
- NetworkRecorder permite guardar una red en un fichero.
- NetworkFactory permite reconstruir una red desde un fichero.



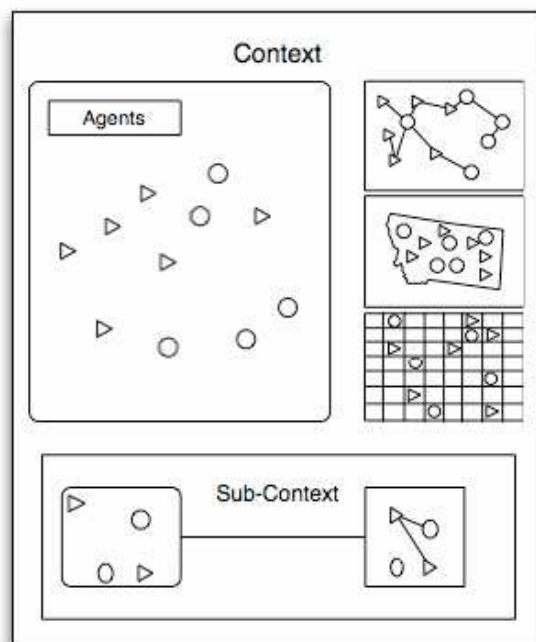
RePast: Integración con GIS

- RePast puede integrarse con dos sistemas GIS: ESRI ArcMap y OpenMap
- Define dos clases principales, una para leer y escribir datos en el formato del sistema GIS y otra para presentar la información en el display.
- La interacción se realiza utilizando el siguiente esquema:
 - Leer datos en formato GIS y convertirlos a la representación de RePast.
 - Ejecutar un periodo de la simulación.
 - (Escribir los datos a un fichero de comunicación.)
 - Indicar al sistema GIS que debe actualizar el display con la nueva información.

El framework Repast Symphony

- Proto-agentes
 - Entidades de modelado con un conjunto de propiedades y comportamiento
 - Pero que no tienen capacidad de aprendizaje
 - Para ser agentes se les tendría que definir esta capacidad
- Contexto
 - Proto-espacio (contenedor) de la población de agentes
 - Tienen Data fields (campos n-dimensionales de valores) para la interacción entre los agentes
 - Pueden tener comportamientos asociados
- Proyecciones
 - Definen relaciones entre los proto-agentes en un contexto

El framework Repast Symphony

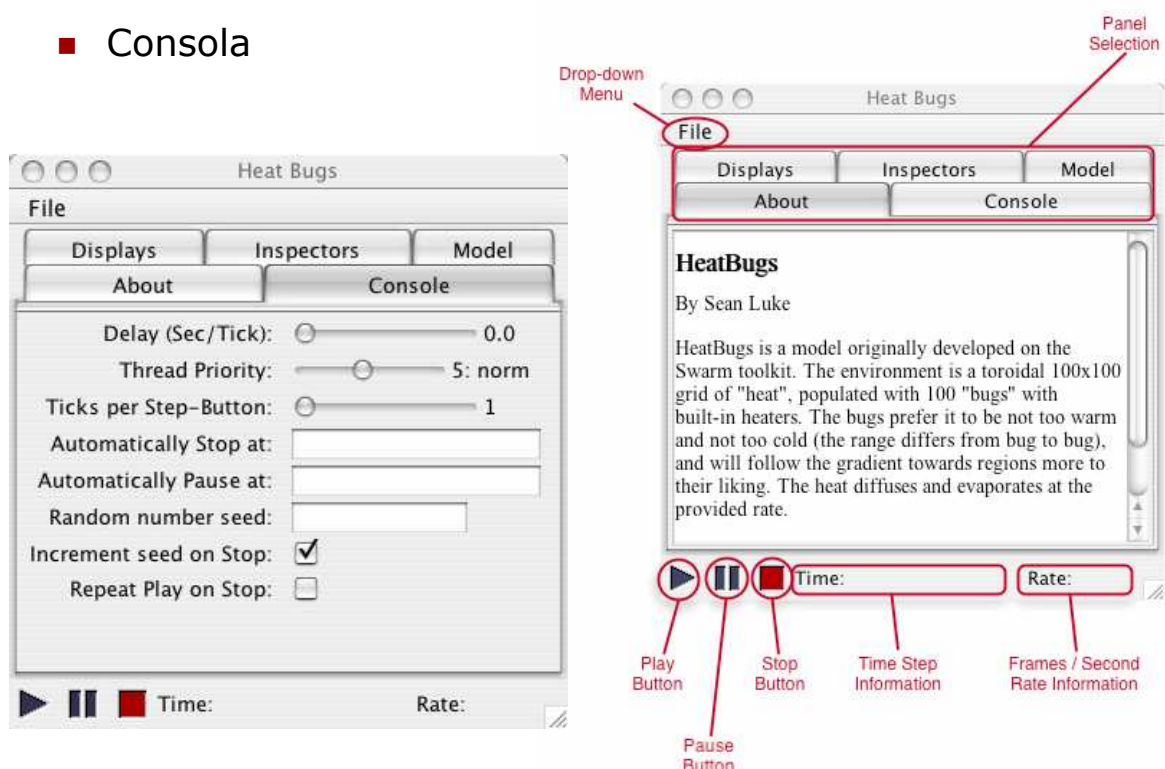


MASON

- **Multi-Agent Simulator Of Neighborhoods... or Networks...**
<http://cs.gmu.edu/~eclab/projects/mason/>
 - Desarrollado conjuntamente por George Mason University's [ECLab](#) Evolutionary Computation Laboratory (C. Cioffi-Revilla) y GMU [Center for Social Complexity](#) (S. Luke)
- Librería de simulación multiagente de eventos discretos en Java
 - Orientada a simulaciones Java de pequeña y gran escala
 - Separa los modelos de las visualizaciones
 - Contiene una librería de modelos y un conjunto opcional de herramientas de visualización en 2D y 3D
 - Puede generar fotos (PNG) o películas (QuickTime)
 - Bastante ligero
 - El siguiente applet, que incluye la librería, tiene 800 KB

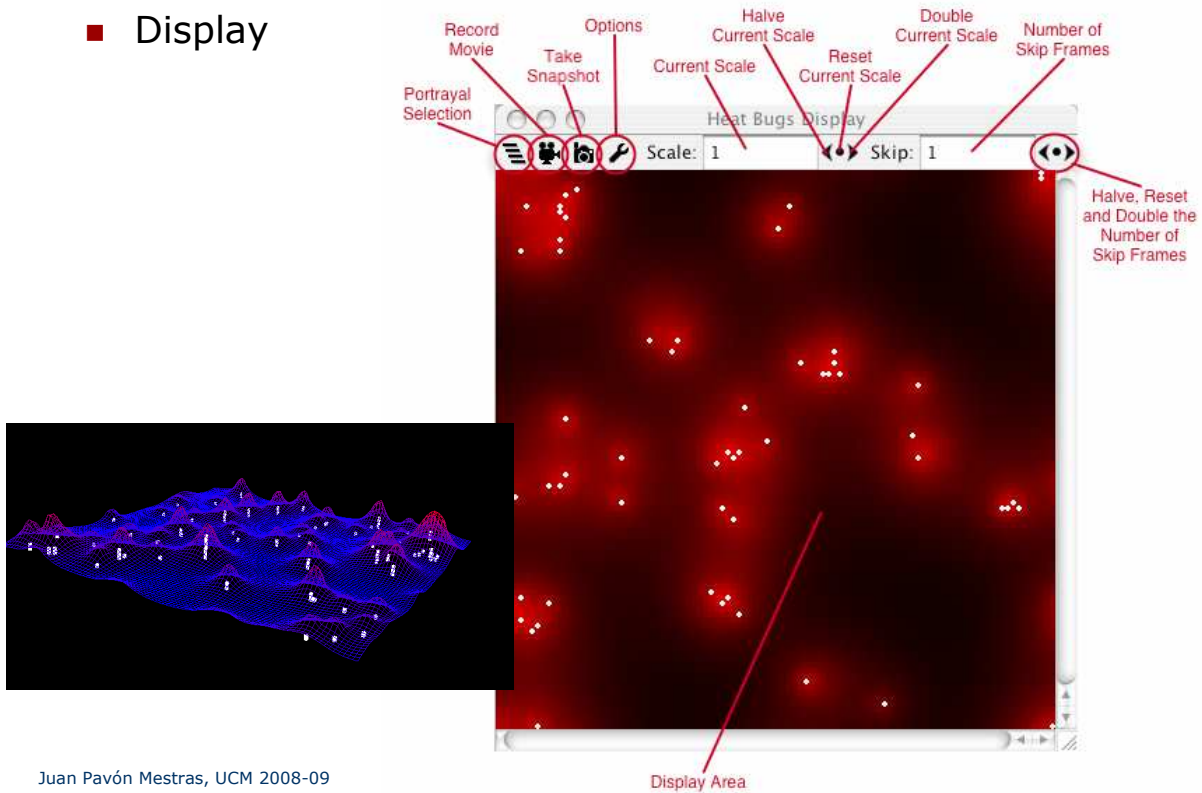
MASON

■ Consola



MASON

■ Display



Juan Pavón Mestras, UCM 2008-09

71

MASON vs. RePast

■ MASON

- Separación del modelo y la visualización
- Modelos 3D y displays
- Más rápido (?)
- Más pequeño (tamaño del código)

■ RePast

- GIS
- Importación y exportación de tablas Excel
- Gráficas
- SimBuilder
- Permite manipular los objetos en la simulación (por ejemplo, moverlos de sitio)

Juan Pavón Mestras, UCM 2008-09

Simulación Social con Agentes

72

Cuestiones a investigar: Complejidad

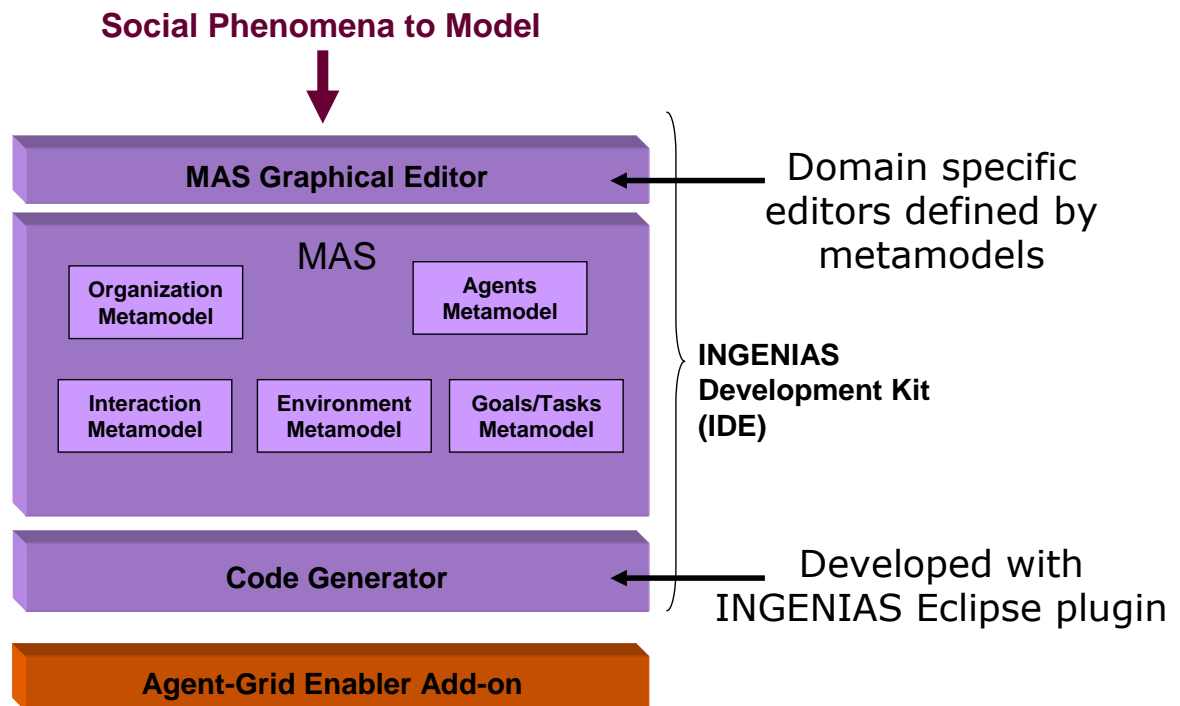
- Complejidad de los modelos
 - Todos los modelos hacen una abstracción (ignoran) algunas características de la realidad
 - Cuanto más complejo sea el modelo
 - Más complicado será construirlo y validarlo
 - Más cercano será a la realidad

- ¿Qué nivel de abstracción adoptar?
 - KISS: Kit It Simple, Stupid (R. Axelrod, 1997)
 - KIDS: Kit It Descriptive, Stupid (B. Edmonds and S. Moss, 2004)
 - ...

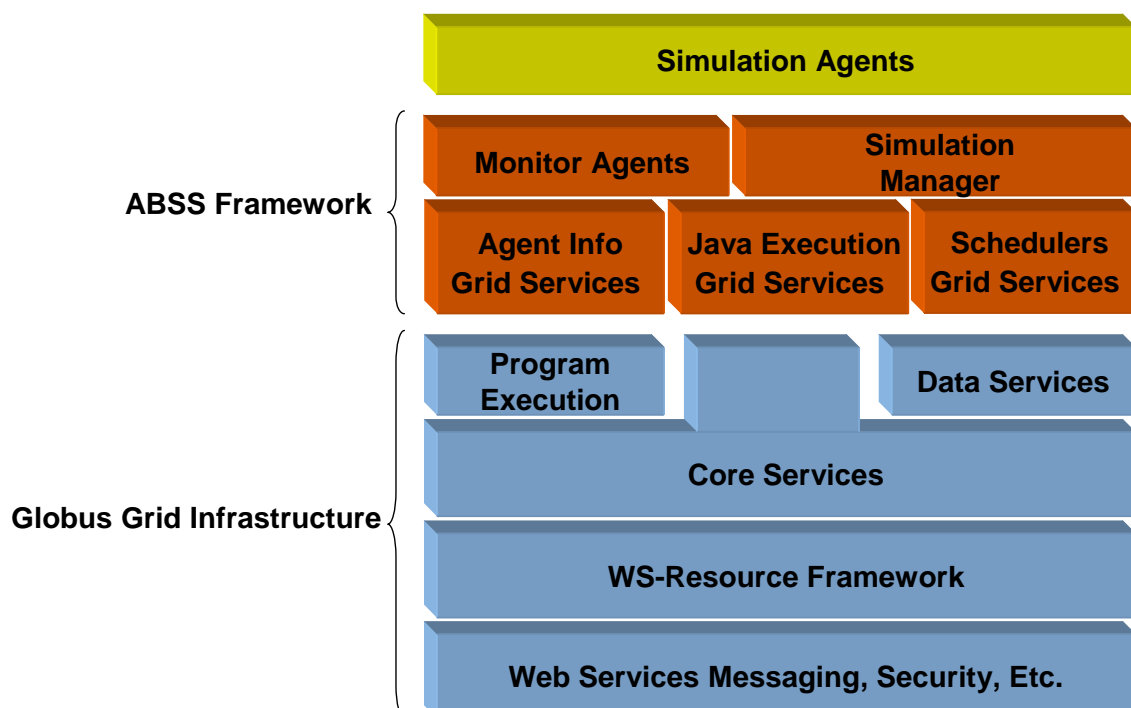
Cuestiones a investigar: Modelado vs. programación

- Herramientas de modelado
 - Los expertos en ciencias sociales
 - No son expertos en informática
 - Dificultad para utilizar las herramientas existentes
 - Requieren conocimientos de programación (p.ej. Java)
 - Repast ofrece con Repast Symphony facilidades para modelar sin codificar
 - Netlogo ofrece muchas facilidades
 - Modelos sencillos
 - MASS
 - Lenguaje funcional para describir modelos (FABLES)
 - Wizards para visualizar y analizar resultados
 - INGENIAS intenta adaptar el lenguaje de modelado de agentes a dominios de simulación social
 - Y luego generar código en plataformas de simulación usando técnicas de Model Driven Development

1: Facilitar el modelado (usando INGENIAS)



2: Ejecución en múltiples plataformas



Cuestiones a investigar: Escalabilidad

- (Cioffi-Revilla 2002) demuestran empíricamente que
 - El tamaño depende del tiempo en muchos sistemas sociales
 - Y el tamaño de un grupo o sistema influye en la evolución de sistemas o procesos con acción colectiva
 - Por ejemplo, el concurso del dilema del prisionero iterado
- Por esta razón es necesario poder escalar los modelos, sin limitar su tamaño

- Hemos hecho pruebas con RePast para un modelo de simulación de la bolsa (IBEX35) y soporta hasta 13000 agentes aprox.
 - Es importante la definición de un planificador avanzado para mejorar la eficiencia
 - Pero hay limitaciones de gestión de memoria

- Conclusión: es necesaria la distribución de la simulación
 - Una posibilidad es usar grid computing

Bibliografía

- Básico:
 - N. Gilbert y K.G. Troikzsch (2005). *Simulation for the Social Scientist*. Open University Press.
- Referencias:
 - R. Axelrod (1997). Advancing the art of simulation in the social sciences. *Complexity*, 3(2):16-22
 - B. Edmonds and S. Moss (2004). From KISS to KIDS - An 'Anti-simplistic' Modelling Approach. In P. Davidsson, B. Logan, and K. Takadama, editors, *MABS, Lecture Notes in Computer Science 3415*, Springer Verlag, 130-144.
 - C. M. Macal y M. J. North (2005). *Tutorial on Agent-Based Modeling and Simulation*. Proc. 2005 Winter Simulation Conference, pp. 2-14
 - Ross A. Hammond and Robert Axelrod (2005). *The Evolution of Ethnocentrism*, http://www-personal.umich.edu/~axe/research/Hammond-Ax_Ethno.pdf